

Chapitre "système linéaire" (paf de cas)

Definitions, theorie et algorithm de resolution.

On commence par un simple: résoudre le système suivant: $(R_1): \begin{cases} 2x+y=1 \\ x-y=2 \end{cases}$ car $\begin{cases} 2x+y=1 \\ -x-y=2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2x+y=1 \\ x+y=2 \end{cases}$

Def: afin de résoudre un système on se donne d'abord des eqs à un nombre arbitraire de variables, on vise un objectif de résolution (so objectif de Gauss).

Definition: Un système linéaire d'équations est:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + a_{m3}x_3 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

où $(a_{ij})_{i \in \{1, \dots, m\}; j \in \{1, \dots, n\}}$ mat de coeff et $(b_i)_{i \in \{1, \dots, m\}}$ des constants.

Un n-uplet est solution de système si $\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = b_i \quad \forall i \in \{1, \dots, m\}$.

Remarque: pour une seule eqn qui peut être vue en un eqn scalaire, il se peut qu'il y ait plusieurs "solutions" à une eqn.

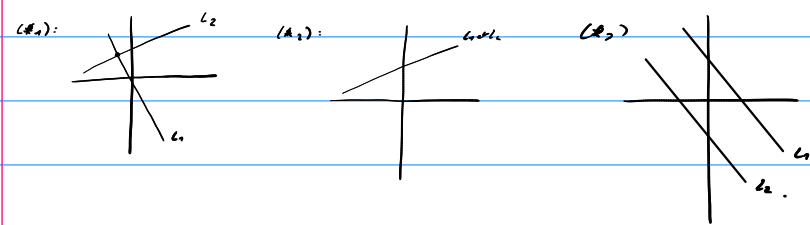
ex: $(R_1): \begin{cases} 2x+y=1 \\ x-y=2 \end{cases}$ admet un infinite de solutions car $2x+y=1 \Leftrightarrow x-y=2$
 car $(R_1) \Leftrightarrow (x, y) \in \{(x, 1-2x) | x \in \mathbb{R}\}$

NB: les solutions d'un système à n inconnues sont des points d'un espace cartésien de dimension n et chaque équation constitue un sous-espace affine de cet espace de dimension n-1.

$\begin{cases} x=0 \\ y=0 \end{cases}$ (une eqn dans un espace)
 $\begin{cases} x=0 \\ y=0 \\ z=0 \end{cases}$ (deux eqns dans un espace)

et les solutions de système sont des points d'intersection de ces espaces

$(R_1): \begin{cases} 2x+y=1 & (L_1) \\ x+y=2 & (L_2) \end{cases}$ car la $L_2 \Leftrightarrow 2x+y=2$, ce qui contredit L_1 et (R_1) n'admet pas de solution.
 a) autre à droite $(L_1): y_1 - 2x_1 = 1$ et $(L_2): y_1 - 2x_1 = 2$ non parallèles!



exemple:
 (1): $\begin{cases} 2x+y=7 \\ 6x-4y=8 \end{cases}$ car $\begin{cases} x=1 \\ x=2 \end{cases}$
 ce deux système n'est éqns.
 (2): $\begin{cases} 2x+y=7 \\ 6x+y=8 \end{cases}$ car $\begin{cases} x=1 \\ x=2 \end{cases}$

Def: deux système à n variables sont équivalents s'ils ont le même ensemble de solutions.
 Le but de l'algorithme de Gauss est de résoudre un système linéaire en opérant sur un système "très simple" qui lui est équivalent.

On utilise l'algorithme, on arrive donc à 3 opérations:

- 1) Echanger l'ordre des équations.
- 2) Multiplier une eqn par un scalaire non nul.
- 3) Ajouter ou soustraire par une combinaison linéaire de cette eqn à d'autres eqns du système.

Si $\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} p_1 \\ \vdots \\ p_n \end{pmatrix}$ sont solutions d'un système linéaire homogène alors $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}, \lambda \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} p_1 \\ \vdots \\ p_n \end{pmatrix}$ est également solution.

On applique le même raisonnement à un système (H) $\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$ en (H') $\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = 0 \end{cases}$

Tout d'abord, on définit S et (H') est un système linéaire homogène.

Alors l'ensemble S des solutions de (H') est un \mathbb{R} -espace vectoriel $S = \{p + b \mid p \text{ est une solution de } (H')\}$ car p est une solution de (H') .

$$= \left\{ p + \lambda_1 \vec{v}_1 + \lambda_2 \vec{v}_2 + \dots + \lambda_n \vec{v}_n \mid \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R} \right\} \text{ où } \vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n \text{ = vecteurs de base de } S.$$

première :

si (\vec{v}_i) est une base de (H) .

Si $a_1x_1 + a_2x_2 + \dots + a_nx_n = b$ et i est une solution de (H) .

on applique $\vec{p} = \vec{v}_1 \lambda_1 + \vec{v}_2 \lambda_2 + \dots + \vec{v}_n \lambda_n$

on obtient $(a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_n \vec{v}_n) + \lambda_1 (a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_n \vec{v}_n) + \lambda_2 (a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_n \vec{v}_n) + \dots + \lambda_n (a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_n \vec{v}_n) = b + 0 + 0 + \dots + 0 = b$.

d'où $\{ \vec{p} + \lambda_1 \vec{v}_1 + \lambda_2 \vec{v}_2 + \dots + \lambda_n \vec{v}_n \mid \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R} \} \subset S$.

2^e : Si \vec{p} est une solution de (H) , alors $\vec{p} + \vec{v}_i$ est solution de (H) .

Ex 6.

$$(b) \begin{cases} 2x + 5y - 8z = 8 \\ 4x + 3y - 9z = 9 \\ 2x + 3y + 3z = 7 \\ 3x + 8y - 7z = 3 \end{cases}$$

$$\text{Ex 7. 3. } \begin{cases} 2x + 5y - 8z = 8 \\ 4x + 3y - 9z = 9 \\ 2x + 3y + 3z = 7 \end{cases} \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 5 & -8 & 8 \\ 4 & 3 & -9 & 9 \\ a & b & -7 & 7 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{L_2 \rightarrow L_2 - 2L_1 \\ L_3 \rightarrow L_3 - L_1}} \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 5 & -8 & 8 \\ 0 & -7 & 1 & -7 \\ 0 & -2 & 11 & -1 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 5 & -8 & 8 \\ 0 & -7 & 1 & -7 \\ 0 & 0 & 19 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{L_1 \leftrightarrow L_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & -7 & 1 & -7 \\ 2 & 5 & -8 & 8 \\ 0 & 0 & 19 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{L_2 \rightarrow L_2 + 7L_1 \\ L_3 \rightarrow L_3 \cdot \frac{1}{19}}} \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & -7 & 1 & -7 \\ 0 & -24 & -7 & -40 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{L_1 \rightarrow L_1 \cdot \frac{1}{-7} \\ L_2 \rightarrow L_2 + 24L_3}} \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & \frac{1}{7} & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{L_3 \rightarrow L_3 - L_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & \frac{1}{7} & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{L_1 \rightarrow L_1 - \frac{1}{7}L_3} \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 0 & \frac{7}{7} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_1 \rightarrow L_1 \cdot \frac{2}{7}} \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ a & b & -7 & 7 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & \frac{2}{a} & -\frac{7}{a} & \frac{7}{a} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ a & b & -7 & 7 \end{array} \right) \xrightarrow{L_1 \rightarrow L_1 - \frac{2}{a}L_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -\frac{7}{a} & \frac{7}{a} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & b - \frac{7b}{a} & -7 & 7 - \frac{7b}{a} \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_1 \rightarrow L_1 \cdot \frac{a}{7}} \left(\begin{array}{ccc|c} a & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & b - \frac{7b}{a} & -7 & 7 - \frac{7b}{a} \end{array} \right)$$

$$\text{ii } 1 + \frac{3}{2}a = 0 \Rightarrow a = -\frac{2}{3}$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\text{or } S = \left\{ \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\}$$

om a = -2/3

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right) \text{ or } S = \left\{ \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$